赵 辉,芮修业,岳有军,等.复杂背景下基于 AD-GAC 模型和最大熵阈值法的叶片病班分割[J]. 江苏农业科学,2019,47(18):136-140. doi:10.15889/j.issn.1002-1302.2019.18.029

复杂背景下基于 AD - GAC 模型和最大熵 阈值法的叶片病斑分割

赵 辉^{1,2}, 芮修业¹, 岳有军¹, 王红君¹

(1. 天津理工大学/天津市复杂系统控制理论与应用重点实验室,天津 300384; 2. 天津农学院,天津 300384)

摘要:旨在研究复杂背景下叶片病斑的分割。由于复杂背景会带来巨大的噪声,产生过多的边缘和灰度值不均匀的区域,很容易导致过分割的现象,因此在复杂背景下,很难通过1次分割就完成对叶片病斑的分割。为了解决复杂背景下过分割的现象,提出两步分割的策略。第1步先用笔者提出的各向异性扩散测地线活动轮廓模型(anisotropic diffusion geodesic active contour model,简称 AD - GAC 模型)进行预分割,在此过程中构造新的边缘检测函数(edge stop function,简称 ESF);第2步通过最大熵阈值法完成最终的分割。随后,提取并计算预分割部分各像素灰度值的最大 熵,以得到病斑部分与叶片部分的灰度值阈值,通过阈值来完成最后1步的分割。通过 MATLAB 仿真,可以证明该算 法可以有效地将病斑从复杂背景下的叶片上分割出来。研究结果后续的病斑识别作了铺垫。

关键词:各向异性扩散:测地线活动轮廓:复杂背景:最大熵阈值法:病斑分割

中图分类号: S126 文献标志码: A 文章编号:1002-1302(2019)18-0136-05

我国是一个农业大国。在设施农业中,如果我们能准确 地确定作物疾病的时间线,并及时作出处理,可以极大地提高 国家农业的经济收益。对于经济作物的病害诊断而言,一个 巨大挑战就是作物复杂的自然生长环境带来的影响^[1]。图 像分割技术对于后期关于病斑特征的提取和识别任务是至关 重要的,并且分割效果的好坏将直接影响病斑的识别 效果^[2]。

图像分割技术目前已经在很多方面被提出,但是面对各种复杂的分割条件,还没有一种方法是普遍适用的,尤其是对于复杂背景下的叶片病斑分割^[3]。大多数主流分割算法,无论是基于区域的分割算法^[4]还是基于边缘的分割算法^[5],对于复杂背景下的叶片病斑分割效果都不尽如人意。

作为策略的第一步,笔者选择活动轮廓模型进行预分割。 活动轮廓模型已经被证明可以成功地运用于核磁共振成像 (MRI)图像的病斑分割^[6]。然而,这种方法尚不能被成熟地 运用于复杂背景下的植物叶片病斑分割。活动轮廓的研究开 始于 Snake 模型的提出^[7]。此模型通过在图像中的最小化能 量函数来完成对图像中目标的分割,最小化能量函数的方法 是水平集方法(level set method,简称 LSM)。在这个过程中, 我们可以得到模型演化的偏微分方程。其中 1 种 LSM 是基 于边缘信息的^[8],GAC(测地线活动轮廓)模型^[9]就是其中 1

- 作者简介:赵 辉(1963—),男,天津人,博士,主要研究方向为复杂 系统智能控制理论与应用、农业信息与精准农业智能监测理论与 技术。E-mail:zhaohui3379@126.com。
- 通信作者:芮修业,硕士研究生,主要研究方向为数字图像处理与模式识别。E-mail:292318849@qq.com。

个基于边缘信息的模型。GAC 模型最终可以得到1个闭合 轮廓,这是1个可以利用的特征。GAC 模型利用图像的梯度 信息去构造能量函数,开始设置的初始轮廓随着演化可以收 敛在目标物体的边缘。但是 GAC 模型对噪声很敏感,复杂背 景下的高噪声会影响曲线的演化,使得活动轮廓不能靠近叶 片和病斑的边缘。如果不能成功地获得1个合适的预分割结 果,那也不能得到合适的灰度值阈值,这也会导致最终的分割 失败。

为了克服 GAC 模型在复杂背景下不能完成对叶片病斑 预分割的局限性。本研究提出的各向异性扩散测地线活动轮 廓模型(anisotropic diffusion geodesic active contour model,简称 AD - GAC 模型)比传统 GAC 模型的边缘检测函数(edge stop function,简称 ESF)增加了各向异性扩散滤波器。各向异性 扩散滤波器能够在去除噪声的同时增强边缘信息^[10],本研究 将原来的外部能量函数转变成了可以自动去除噪声、增强图 像梯度信息的新的外部能量函数。因此,用于 AD - GAC 模 型内部运算的是强化过的梯度信息,各向异性扩散作为外部 能量函数的一部分,是一种技术的融合而不仅仅是简单的堆 积。此外,笔者用惩罚项作为内部能量函数,可以避免重新初 始化带来的时间上的巨大消耗。最后,通过将预分割部分像 素的灰度值放入与原图维度相同的全零矩阵来提取预分割结 果,然后,将提取部分的像素灰度值作为第2部分的输入数 据,通过计算最大熵得到阈值,完成最终的病斑分割。

1 相关工作基础

1.1 各向异性扩散

在图像处理和计算机领域,各项异型扩散的核心是 Perona – Malik 方程,所以各向异性扩散模型也称为 P – M 模型。这是一种在保留图像重要部分的同时消除图像噪声的技术。特别是对于图像中的边缘、线条或其他重要部分。从原

收稿日期:2018-06-14

基金项目:天津市科技计划(编号:15ZXZNGX00290);天津市农业科 技成果转化与推广项目(编号:201203060、201303080)。

理上看,各向异性扩散是在考虑目标边界之后平均边界一侧的像素值。各向异性扩散可以表示为如下公式^[10]:

$$\frac{\partial I}{\partial t} = div [c(\parallel \nabla I \parallel) \cdot \nabla I]$$

$$_{\circ} \qquad (1)$$

$$I(t=0) = I_{0}$$

式中:c(|| ∇I ||)是扩散因子。

P-M 模型的扩散方程可以表示为如下公式:

$$c(\parallel \nabla I \parallel) = \exp[-(\parallel \nabla I \parallel / k)^2]_{\circ}$$
(2)

式中:*k* 是扩散门限,根据本试验情况,将 *k* 值设为 15。本研 究将利用各向异性扩散后的图像梯度信息来构造新的 ESF。 1.2 水乎集方法

LSM 的基本思想是将 n 维曲面演化为在(n+1)维空间 中求水平集曲面的隐函数解。用1条平面闭合曲线隐含地表 示水平集函数的零水平集:

$$C(t) = \{(x,y) | \phi(x,y,t) = 0\}.$$
 (3)
水平集演化方程^[11]如下:

$$\begin{cases} \frac{\partial \phi}{\partial t} = F \mid \nabla \phi \mid \\ \phi(x, y, 0) = \phi_0(x, y) \end{cases}$$
(4)

式中:*F* 控制着水平集函数演化的速度; ∇ 为梯度算子。

2 AD-GAC 模型

在复杂背景下,传统 GAC 模型的 ESF 在边缘检测方面存 在对噪声敏感的缺点。复杂背景下的一些阴影、水珠、交错的 遮挡的叶片都会产生很多无法定义的边缘。由于梯度信息的 变化,轮廓将不会收敛在预期的目标边缘。

AD-GAC 的核心在于各向异性扩散滤波器,各向异性扩 散滤波器的离散表达式可以写成如下形式:

$$I_p^{t+1} = I_p^t + \frac{\lambda_1}{|\eta_p|} \sum_{q \in \eta_p} c(\nabla I_{p,q}^t) \nabla I_{p,q \circ}^t$$
(5)

式中:控制系数 $\lambda_1 \ge 1$ 个控制着总体扩散强度的常量,经过 多次试验,在本研究中将其设置为 0.2; $|\eta_p|$ 表示邻域空间的 大小,一般选择 4 – 型邻域空间。以 I_p 作为边缘检测因子的 一部分:

$$I_{\rm s} = I_{\rm p} \times G_{\sigma \, \circ} \tag{6}$$

式中: I_p 表示各向异性扩散后的图像强度; I_s 表示对 I_p 进行 高斯滤波后的结果; G_σ 是带有标准差的高斯核函数。x轴、y轴方向上的梯度可以按如下公式进行计算:

$$I_x, I_y = \frac{\partial I_s}{\partial t} \, \circ \tag{7}$$

因此,新的 ESF 可以被定义为下式:

$$g_{\rm d} = \frac{1}{1+f}, f = I_x^2 + I_{y\,0}^2$$
 (8)

利用 g_d,1 个新的外部能量函数就可以自然地被定义为 如下形式:

$$\zeta_{g_{d},\lambda,v}(\phi) = \lambda_{2} \int_{\Omega} g_{d} \cdot \delta(\phi) | \nabla \phi | dxdy + v \int_{\Omega} g_{d} \cdot H(-\phi) dxdy_{\circ}$$

式中:δ是单变量狄拉克函数;H是海氏函数;λ2是加权长度 项的系数;v是加权区域项的系数,如果初始轮廓在目标的外 面,v选择正值,反之,v选择负值。

经过很多轮迭代之后,水平集函数会失去平滑性和距离

特性^[12],为了避免这个系统缺陷,本研究利用惩罚项作为内 部能量函数^[13]。用于最小化能量函数的最陡梯度下降流公 式定义为如下形式:

$$\frac{\partial \phi}{\partial t} = \mu \left[\Delta \phi - div \left(\frac{\nabla \phi}{|\nabla \phi|} \right) \right] + v g_{d} \delta(\phi) + \lambda_{2} \delta(\phi) div \left(g_{d} \frac{\nabla \phi}{|\nabla \phi|} \right)_{c}$$
(10)

式中: $\mu \left[\Delta \phi - div \left(\frac{\nabla \phi}{| \nabla \phi |} \right) \right]$ 是惩罚项,也就是整个能量函数的内部能量函数,其中, μ 是惩罚项系数,当时间步长 *T* 满足 *T*· μ < 0.25 时,水平集函数的演化可以保持稳定,时间步长 *T* 可以根据具体情况进行选择。

经过大量对比试验,笔者发现,当T=5, $\mu=0.04$,迭代次数为1000次时,AD-GAC模型的能量函数收敛效果最好。

3 分割的第2步

在分割的第2步,笔者将完成对于复杂背景下叶片病斑 分割的最后一部分,利用预分割结果,本研究可以获得叶片和 病斑的灰度值阈值,从而区分叶片部分和病斑部分。

3.1 移除背景

为了移除背景,笔者首先构造1个与原图维度相同的全 零矩阵,同时,获得预分割结果部分的每个像素的坐标。根据 坐标,将对应的各向异性扩散后的图像的像素灰度值按照坐 标对应地放进全零矩阵中。

整个移除背景的过程如下所示:

(1) 假设各向异性扩散后的图像(维度与原图相同) 是 1 个维度为 5 × 5 的矩阵, 假设预分割结果如图 1 所示。



(2)假设预分割部分像素的坐标为(1,2),(1,3),(2,
2),(2,3),(2,4),(3,2),(3,3),(3,4),(4,2),(4,3),(4,
4),(5,2)。

(3)构造1个维度为5×5的全零矩阵(图2)。

(4)将上述坐标对应各向异性扩散的像素灰度值放进全 零矩阵中(图3)。

算法描述——移除背景:
u:预分割结果的二值图像
U:原图像的单通道图
p:各向异性扩散结果
步骤:
(1)找到预分割区域所有像素的坐标:



3.2 最大熵阈值

在去除背景后,只剩下主要病斑和一些带有病斑的叶片。



a. GAC模型 图4 所以现在矩阵 b1 中含有 3 种类型的元素:(1)零元素(背景 区域);(2)叶片部分的灰度值;(3)病斑部分的灰度值。

将矩阵 **b**1 中的数据转化为一维数据,去除零元素,作为 最大熵阈值法^[14]的输入。

在去除背景后的图中,含有2种不同的灰度值区域,那必 然存在1个灰度值t,作为阈值,可以得到最佳分割结果。假 设叶片区域的灰度值范围是 $a \sim t$,该区域的概率分布为 $\sum_{i=a}^{t} h(i)$,病斑区域的灰度值范围是 $(t+1) \sim b$,该区域的概率 分布为 $\sum_{i=a}^{b} h(i)$ 。概率分布应该满足:

$$\sum_{a}^{t} h(i) + \sum_{t+1}^{b} h(i) = 1_{\circ}$$
(11)

叶片区域像素灰度值的熵为

$$H_{\text{lesion}}(t) = -\sum_{i=a}^{t} \frac{h(i)}{\sum_{i=a}^{t} h(j)} \log_2 \frac{h(i)}{\sum_{i=a}^{t} h(j)}$$
(12)

病斑区域像素灰度值的熵为

$$H_{\text{leaf}}(t) = -\sum_{i=i+1}^{b} \frac{h(i)}{\sum_{j=i+1}^{b} h(j)} \log_2 \frac{h(i)}{\sum_{j=i+1}^{b} h(j)}$$
(13)

根据信息论,当阈值能够最佳区分2个区域的时候,熵应 该最大,所以最佳阈值可以通过最大化2种类型像素的熵来 选择:

$$T = \operatorname{ArgMax}_{lesion}(t) + H_{leaf}(t)_{\circ} \qquad (14)$$

根据最佳阈值,将 b1 矩阵中灰度值小于 T 的值设置为 0,剩下的就是病斑区域。至此,本研究就完成了复杂背景下 对于叶片病斑的分割。

4 结果与分析

为了评估笔者提出的算法框架的效果,本研究选择几幅 复杂背景下的叶片病斑图进行测试,数据图片来自本研究所 在的试验农场,图片的像素值分别为 395 × 395 和 640 × 427。

根据本试验内容,参数的具体选择如下:各向异性扩散光 滑系数 $\lambda_1 = 0.1$,时间步长 T = 5,惩罚项系数 $\mu = 0.04$,加权 长度项系数 $\lambda_2 = 5$,加权区域项系数v = 3,AD – GAC 模型迭 代次数为1000次。程序运行的硬件环境如下:Windows7旗 舰版(32 – bit),内核为 i5 – 4590 3.30 – GHz 处理器,运行内 存为4 GB。

图4展示了 AD - GAC 模型相对于 GAC 模型在复杂背景 下对于叶片病斑预分割的优越性,可以看出,由于原图的复杂 背景带来过多的边缘信息,导致GAC模型无法很好地收敛



<u>り</u>b. AD-GAC 模型 GAC 模型与 AD-GAC 模型的预分割结果

到病斑以及带有病斑的叶片周围,过多的预分割区域意味着 进入下一步分割的像素灰度值有更大的范围,会直接影响最 大熵阈值法求得的最佳阈值的准确度。

完整的分割过程如图 5 所示。从图 5 - b 可以看出,利用 g_d 构建的外部能量函数能使水平集轮廓较为准确地收敛在 病斑以及带有病斑的叶片周围。如图 5 - c 所示,为了避免复 杂背景带来的干扰,将预分割结果从复杂背景中提取出来。 从图 5-d 可以看出,最终的分割结果有效避免了过分割现 象,并且能够得到准确的病斑区域。

在另一个试验中,病斑的灰度值小于叶片的灰度值,完整 的分割过程如图6所示。









c. 提取结果



d. 最终的分割结果

图5 完整的分割过程



a. 原图

b. 预分割结果



为了更好地展现最终的分割效果,本研究将最终分割结果的背景设置为白色。用过漏检率(R_1)、过检率(R_2)来评估试验结果。作为试验结果的对比,本研究用基于高斯分布改进 C – V 模型对同样的图片进行分割^[15]。对于基于高斯分布的 C – V 模型,笔者仔细选择参数,让其分割效果达到最好。

真实叶片病斑区域面积 S_a 由人工计算得到,算法分割出的病斑区域面积 S_q 通过 size(data)得到, S_i 为 S_a 和 S_q 的交集区域。可以通过以下公式计算 R_1 和 R_2 :

$$R_{1} = \frac{|S_{a} - S_{i}|}{S_{a}};$$
(15)

$$R_2 = \frac{|S_q - S_i|}{S_r} \, (16)$$

由表 1 可知,用本研究提出的算法得到的 R_1 和 R_2 值远 小于基于高斯分布改进 C – V 模型得到的 R_1 和 R_2 值,这说 明本研究算法得到的分割结果准确度更高。

表1 分割质量评估结果

试验编号	本研究提出的算法		对比方法	
	R_1	R_2	R_1	R_2
1	0.000 52	0.000 14	0.089	0.052
2	0.000 31	0.000 12	0.085	0.049

5 结论

为了解决复杂背景对于叶片病斑分割带来的过分割问题,本研究提出了两步分割的策略,通过加入各向异性扩散滤波器改造外部能量函数,得到了鲁棒性更强的 AD - GAC 模型,从而克服了 GAC 模型对噪声敏感的缺点。然后,通过提取预分割结果来去除复杂背景,将提取出来的像素灰度值作为一维数据,通过计算最大熵得到最佳阈值,将最终的病斑区域分割出来。试验结果证明,本研究提出的算法能有效地完成复杂背景下对叶片病斑的分割。

参考文献:

- [1] Mai X C, Meng M Q H, Automatic lesion segmentation from rice leaf blast field images based on random forest [C]. RCAR, 2016:255 – 259.
- [2] Hu Q X, Tian J, He D J. Wheat leaf lesion color image segmentation with improved multichannel selection based on the ChanVese model

 $[\ J\].$ Computers and Electronics in Agriculture, 2017, 135 (C): 260 – 268

- [3] Zaitoun N M, Aqel M J. Survey on image segmentation techniques [J]. Procedia Computer Science, 2015, 65:797 - 806.
- [4] Pratondo A, Ong S H, Chui C K, Region growing for medical image segmentation using a modified multiple – seed approach on a multi – core CPU computer [C]//The 15th International Conference on Biomedical Engineering, 2013:112 – 115.
- [5] Vincent L, Soille P, Watersheds in digital spaces: an efficient algorithm based on immersion simulations[J]. IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intelligence, 1991, 13(6):583-598.
- [6] Zhou S P, Wang J J, Zhang S, et al. Active contour model based on local and global intensity information for medical image segmentation [J]. Neurocomputing, 2016, 186:107 - 118.
- [7] Kass M, Witkin A, Terzopoulos D. Snakes: active contour models [J]. International Journal of Computer Vision, 1988, 1(4):321-331.
- [8]Zeng L, Chen J, Xu Y F, et al. Level set method for image segmentation based on local variance and improved intensity inhomogeneity model [J]. IET Image Processing, 2016, 10 (12):1007.
- [9] Csaelles V, Kimmel R, Sapiro G. Geodesic active contours [C]// Proceedings of IEEE International Conference on Computer Vision, 1995:694-699.
- [10] Perona P, Malik J. Scale space and edge detection using anisotropic diffusion [J]. IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intelligence, 1990, 12(7):629-639.
- [11] Caselles V, Catt F, Coll T, et al. A geometric model for active contours in image processing [J]. Numerische Mathematik, 1993, 66 (1):1-31.
- [12] Osher S, Fedkiw R. Level set methods and dynamic implicit surfaces
 [M]. New York: Springer Verlag, 2002:158 174.
- [13] Li C M, Xu C Y, Gui C F, et al. Level set evolution without re initialization: a new variational formulation [C]//IEEE Conf Comput Vis Pattern Recognit, 2005:430 – 436.
- [14] Long J W, Zhang J X, Xiang N, et al. An iterative maximum entropy thresholding algorithm [C]//2016 International Conference on Cyberworlds, 2016:171-174.
- [15] Tian J, Hu Q X, Ma X Y. Color image segmentation of plant lesion using improved C - V model based on Gaussian distribution [J]. Transactions of the Chinese Society of Agricultural Engineering, 2013,29(16):166-173.